

Slides divulgados antes da aula. No dia da aula pode haver modificações. Os slides definitivos serão colocados na página no dia 12/08/2009.

Bases, produto escalar e projeção ortogonal

Deilson de Melo Tavares
Escola de Ciências e Tecnologia

Se $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$, então

1. $\frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$ é um vetor unitário na direção e no sentido de \mathbf{v} ;

2. a equação $\mathbf{v} = |\mathbf{v}| \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$ expressa \mathbf{v} em termos do seu comprimento e direção.

EXEMPLO 7 Um vetor força

Uma força de 6 N (newtons) é aplicada na direção do vetor $\mathbf{v} = 2\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - \mathbf{k}$. Expresse a força \mathbf{F} como produto de sua magnitude e direção.

SOLUÇÃO O vetor força tem magnitude 6 e direção $\frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$, portanto

$$\begin{aligned}\mathbf{F} &= 6 \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} = 6 \frac{2\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - \mathbf{k}}{\sqrt{2^2 + 2^2 + (-1)^2}} = 6 \frac{2\mathbf{i} + 2\mathbf{j} - \mathbf{k}}{3} \\ &= 6 \left(\frac{2}{3} \mathbf{i} + \frac{2}{3} \mathbf{j} - \frac{1}{3} \mathbf{k} \right)\end{aligned}$$

slide 3

O **ponto médio** M do segmento de reta que liga os pontos $P_1(x_1, y_1, z_1)$ e $P_2(x_2, y_2, z_2)$ é o ponto

$$\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}, \frac{z_1 + z_2}{2} \right)$$

slide 4

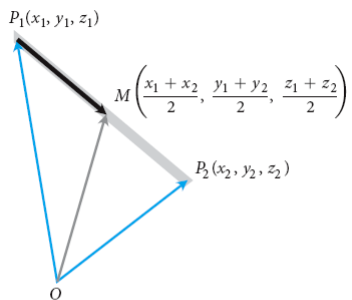


FIGURA 12.17 As coordenadas do ponto médio são as médias das coordenadas de P_1 e P_2 .

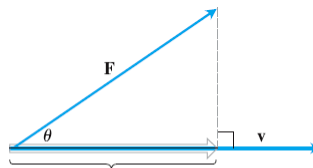
slide 5

EXEMPLO 8 Encontrando pontos médios

O ponto médio do segmento que liga $P_1(3, -2, 0)$ e $P_2(7, 4, 4)$ é

$$\left(\frac{3+7}{2}, \frac{-2+4}{2}, \frac{0+4}{2}\right) = (5, 1, 2)$$

slide 6



Comprimento = $|F|\cos\theta$

FIGURA 12.18 A magnitude de força F na direção do vetor v é o comprimento $|F|\cos\theta$ da projeção de F em v .

slide 7

Teorema 1 Ângulo entre dois vetores

O ângulo θ entre dois vetores não-nulos $\mathbf{u} = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle$ e $\mathbf{v} = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ é dado por

$$\theta = \cos^{-1} \left(\frac{u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3}{|\mathbf{u}||\mathbf{v}|} \right)$$

slide 8

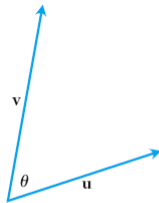


FIGURA 12.19 O ângulo entre \mathbf{u} e \mathbf{v} .

slide 9

Definição Produto escalar

O **produto escalar** $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$ (“ \mathbf{u} escalar \mathbf{v} ”) dos vetores $\mathbf{u} = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle$ e $\mathbf{v} = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ é o número

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3$$

slide 10

EXEMPLO 1 Encontrando produtos escalares

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \langle 1, -2, -1 \rangle \cdot \langle -6, 2, -3 \rangle &= (1)(-6) + (-2)(2) + (-1)(-3) \\ &= -6 - 4 + 3 = -7 \end{aligned}$$

$$\text{(b)} \quad \left(\frac{1}{2} \mathbf{i} + 3\mathbf{j} + \mathbf{k} \right) \cdot (4\mathbf{i} - \mathbf{j} + 2\mathbf{k}) = \left(\frac{1}{2} \right)(4) + (3)(-1) + (1)(2) = 1$$

slide 11

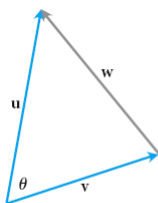


FIGURA 12.20 A lei do paralelogramo de adição de vetores dá $\mathbf{w} = \mathbf{u} - \mathbf{v}$.

slide 12

EXEMPLO 2 Encontrando o ângulo entre dois vetores no espaço

Encontre o ângulo entre $\mathbf{u} = \mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}$ e $\mathbf{v} = 6\mathbf{i} + 3\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$.

SOLUÇÃO Usamos a fórmula dada anteriormente:

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = (1)(6) + (-2)(3) + (-2)(2) = 6 - 6 - 4 = -4$$

$$|\mathbf{u}| = \sqrt{(1)^2 + (-2)^2 + (-2)^2} = \sqrt{9} = 3$$

$$|\mathbf{v}| = \sqrt{(6)^2 + (3)^2 + (2)^2} = \sqrt{49} = 7$$

$$\theta = \cos^{-1} \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{u}| |\mathbf{v}|} \right)$$

$$= \cos^{-1} \left(\frac{-4}{(3)(7)} \right) \approx 1,76 \text{ radianos}$$

slide 13

EXEMPLO 3 Encontrando um ângulo de um triângulo

Encontre o ângulo θ no triângulo ABC determinado pelos vértices $A = (0, 0)$, $B = (3, 5)$ e $C = (5, 2)$ (Figura 12.21).

SOLUÇÃO O ângulo θ é o ângulo entre os vetores \vec{CA} e \vec{CB} . As formas componentes desses dois vetores são

$$\vec{CA} = \langle -5, -2 \rangle \text{ e } \vec{CB} = \langle -2, 3 \rangle$$

Primeiro calculamos o produto escalar e a magnitude desses dois vetores.

$$\vec{CA} \cdot \vec{CB} = (-5)(-2) + (-2)(3) = 4$$

$$|\vec{CA}| = \sqrt{(-5)^2 + (-2)^2} = \sqrt{29}$$

$$|\vec{CB}| = \sqrt{(-2)^2 + (3)^2} = \sqrt{13}$$

Então, aplicando a fórmula do ângulo, temos

$$\begin{aligned} \theta &= \cos^{-1} \left(\frac{\vec{CA} \cdot \vec{CB}}{|\vec{CA}| |\vec{CB}|} \right) \\ &= \cos^{-1} \left(\frac{4}{(\sqrt{29})(\sqrt{13})} \right) \\ &\approx 78,1^\circ \quad \text{ou} \quad 1,36 \text{ radianos} \end{aligned}$$

slide 14

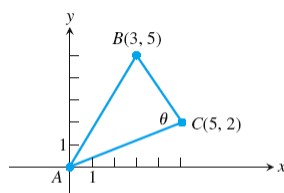


FIGURA 12.21 O triângulo do Exemplo 3.

slide 15

Definição Vetores ortogonais

Os vetores \mathbf{u} e \mathbf{v} são **ortogonais** (perpendiculares) se e somente se $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = 0$.

slide 16

EXEMPLO 4 Aplicando a definição de ortogonalidade

(a) $\mathbf{u} = \langle 3, -2 \rangle$ e $\mathbf{v} = \langle 4, 6 \rangle$ são ortogonais porque $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = (3)(4) + (-2)(6) = 0$.

(b) $\mathbf{u} = 3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}$ é ortogonal a $\mathbf{v} = 2\mathbf{j} + 4\mathbf{k}$ porque $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = (3)(0) + (-2)(2) + (1)(4) = 0$.

(c) $\mathbf{0}$ é ortogonal a todo vetor \mathbf{u} , uma vez que

$$\begin{aligned}\mathbf{0} \cdot \mathbf{u} &= \langle 0, 0, 0 \rangle \cdot \langle u_1, u_2, u_3 \rangle \\ &= (0)(u_1) + (0)(u_2) + (0)(u_3) \\ &= 0\end{aligned}$$

slide 17

Propriedades do produto escalar

Se \mathbf{u} , \mathbf{v} e \mathbf{w} forem quaisquer vetores e c for um escalar, então

1. $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{v} \cdot \mathbf{u}$
2. $(c\mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} = \mathbf{u} \cdot (c\mathbf{v}) = c(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})$
3. $\mathbf{u} \cdot (\mathbf{v} + \mathbf{w}) = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v} + \mathbf{u} \cdot \mathbf{w}$
4. $\mathbf{u} \cdot \mathbf{u} = |\mathbf{u}|^2$
5. $\mathbf{0} \cdot \mathbf{u} = 0$

slide 18

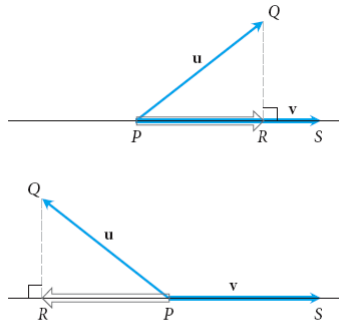


FIGURA 12.22 A projeção ortogonal de \mathbf{u} em \mathbf{v} .

slide 19

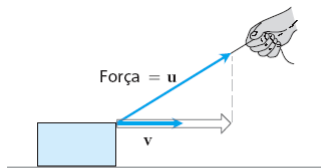


FIGURA 12.23 Se puxamos uma caixa com uma força \mathbf{u} , a força efetiva que move a caixa para a frente na direção \mathbf{v} é a projeção de \mathbf{u} em \mathbf{v} .

slide 20

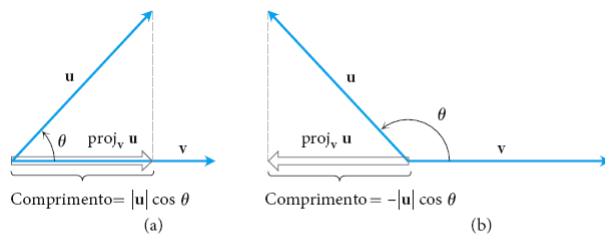


FIGURA 12.24 O comprimento de $\text{proj}_v \mathbf{u}$ é (a) $|\mathbf{u}| \cos \theta$ se $\cos \theta \geq 0$ e (b) $-|\mathbf{u}| \cos \theta$ se $\cos \theta < 0$.

slide 21

A projeção ortogonal de \mathbf{u} em \mathbf{v} :

$$\text{proj}_v \mathbf{u} = \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \right) \mathbf{v} \quad (1)$$

A componente escalar de \mathbf{u} na direção de \mathbf{v} :

$$|\mathbf{u}| \cos \theta = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} = \mathbf{u} \cdot \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} \quad (2)$$

slide 22

EXEMPLO 5 Encontrando projeções ortogonais

Encontre a projeção ortogonal de $\mathbf{u} = 6\mathbf{i} + 3\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$ em $\mathbf{v} = \mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}$ e a componente escalar de \mathbf{u} na direção de \mathbf{v} .

SOLUÇÃO Encontramos $\text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{u}$ a partir da Equação (1):

$$\begin{aligned}\text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{u} &= \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}} \mathbf{v} = \frac{6 - 6 - 4}{1 + 4 + 4} (\mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}) \\ &= -\frac{4}{9} (\mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 2\mathbf{k}) = -\frac{4}{9} \mathbf{i} + \frac{8}{9} \mathbf{j} + \frac{8}{9} \mathbf{k}\end{aligned}$$

Encontramos a componente escalar de \mathbf{u} na direção de \mathbf{v} a partir da Equação (2):

$$\begin{aligned}|\mathbf{u}| \cos \theta &= \mathbf{u} \cdot \frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} = (6\mathbf{i} + 3\mathbf{j} + 2\mathbf{k}) \cdot \left(\frac{1}{3} \mathbf{i} - \frac{2}{3} \mathbf{j} - \frac{2}{3} \mathbf{k} \right) \\ &= 2 - 2 - \frac{4}{3} = -\frac{4}{3}\end{aligned}$$

slide 23

EXEMPLO 6 Encontrando projeções ortogonais e componentes escalares

Encontre a projeção ortogonal de uma força $\mathbf{F} = 5\mathbf{i} + 2\mathbf{j}$ em $\mathbf{v} = \mathbf{i} - 3\mathbf{j}$ e a componente escalar de \mathbf{F} na direção de \mathbf{v} .

SOLUÇÃO A projeção ortogonal é

$$\begin{aligned}\text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{F} &= \left(\frac{\mathbf{F} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \right) \mathbf{v} \\ &= \frac{5 - 6}{1 + 9} (\mathbf{i} - 3\mathbf{j}) = -\frac{1}{10} (\mathbf{i} - 3\mathbf{j}) \\ &= -\frac{1}{10} \mathbf{i} + \frac{3}{10} \mathbf{j}\end{aligned}$$

A componente escalar de \mathbf{F} na direção de \mathbf{v} é

$$|\mathbf{F}| \cos \theta = \frac{\mathbf{F} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|} = \frac{5 - 6}{\sqrt{1 + 9}} = -\frac{1}{\sqrt{10}}$$

slide 24

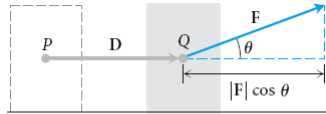


FIGURA 12.25 O trabalho realizado por uma força constante F durante um deslocamento D é $(|F| \cos \theta) |D|$.

slide 25

Definição Trabalho realizado por uma força constante

O **trabalho** realizado por uma força constante F que atua em um deslocamento $D = \vec{PQ}$ é

$$W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{D} = |F| |D| \cos \theta$$

onde θ é o ângulo entre F e D .

slide 26

EXEMPLO 7 Aplicando a definição de trabalho

Se $|\mathbf{F}| = 40$ N (newtons), $|\mathbf{D}| = 3$ m e $\theta = 60^\circ$, o trabalho realizado por \mathbf{F} que atua de P a Q é

$$\begin{aligned} \text{Trabalho} &= |\mathbf{F}| |\mathbf{D}| \cos \theta && \text{Definição} \\ &= (40)(3) \cos 60^\circ && \text{Valores dados} \\ &= (120)(1/2) \\ &= 60 \text{ J (joules)} \end{aligned}$$

slide 27

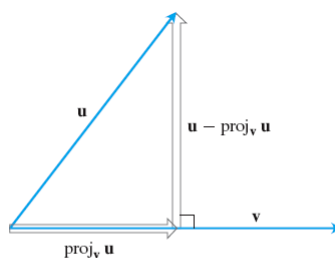


FIGURA 12.26 Escrevendo \mathbf{u} como a soma de vetores paralelos e ortogonais a \mathbf{v} .

slide 28

Como escrever \mathbf{u} como um vetor paralelo a \mathbf{v} mais um vetor ortogonal a \mathbf{v}

$$\begin{aligned}\mathbf{u} &= \text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{u} + (\mathbf{u} - \text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{u}) \\ &= \underbrace{\left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \right) \mathbf{v}}_{\text{Paralelo a } \mathbf{v}} + \underbrace{\left(\mathbf{u} - \left(\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \right) \mathbf{v} \right)}_{\text{Ortogonal a } \mathbf{v}}\end{aligned}$$

slide 29

EXEMPLO 8 Força sobre uma espaçonave

Uma força $\mathbf{F} = 2\mathbf{i} + \mathbf{j} - 3\mathbf{k}$ é aplicada a uma espaçonave com velocidade vetorial $\mathbf{v} = 3\mathbf{i} - \mathbf{j}$. Expresse \mathbf{F} como uma soma de um vetor paralelo a \mathbf{v} e um vetor ortogonal a \mathbf{v} .

SOLUÇÃO

$$\begin{aligned}\mathbf{F} &= \text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{F} + (\mathbf{F} - \text{proj}_{\mathbf{v}} \mathbf{F}) \\ &= \frac{\mathbf{F} \cdot \mathbf{v}}{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}} \mathbf{v} + \left(\mathbf{F} - \frac{\mathbf{F} \cdot \mathbf{v}}{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}} \mathbf{v} \right) \\ &= \left(\frac{6 - 1}{9 + 1} \right) \mathbf{v} + \left(\mathbf{F} - \left(\frac{6 - 1}{9 + 1} \right) \mathbf{v} \right) \\ &= \frac{5}{10} (3\mathbf{i} - \mathbf{j}) + \left(2\mathbf{i} + \mathbf{j} - 3\mathbf{k} - \frac{5}{10} (3\mathbf{i} - \mathbf{j}) \right) \\ &= \left(\frac{3}{2} \mathbf{i} - \frac{1}{2} \mathbf{j} \right) + \left(\frac{1}{2} \mathbf{i} + \frac{3}{2} \mathbf{j} - 3\mathbf{k} \right)\end{aligned}$$

slide 30